

7. tétel

Adatszerkezetek és algoritmusok vizsga

Frissült: 2013. január 28.

Kupac (heap)

Majdnem teljes fák

Teljes bináris fa

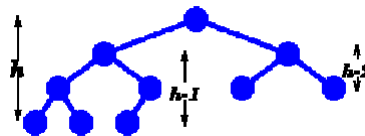
Egy bináris fa **teljes**, ha

- magassága h és
- $2^{h+1} - 1$ csomópontja van.

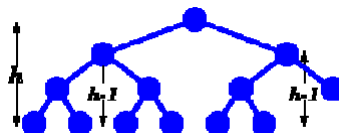
Majdnem teljes bináris fa

Egy h magasságú bináris fa akkor és csak akkor **majdnem teljes**, ha

- üres, vagy
- magassága h és
 - bal részfája $h - 1$ magas és majdnem teljes
 - jobb részfája $h - 2$ magas és teljes



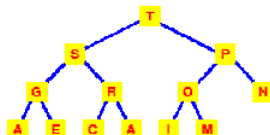
- magassága h és
 - bal részfája $h - 1$ magas és teljes
 - jobb részfája $h - 1$ magas és majdnem teljes



Definíció !!

Egy majdnem teljes fa *heap* tulajdonságú $\iff$

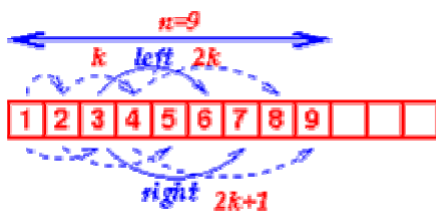
- üres, vagy
- a **gyökérben lévő kulcs nagyobb**, mint mindkét gyerekében, és mindkét részfája is *heap* tulajdonságú



Prioritások sorok megvalósítására használjuk.

Reprezentáció

Dinamikusan allokalált csomópontok és mutatók mint bármilyen más láncolt lista vagy fa.



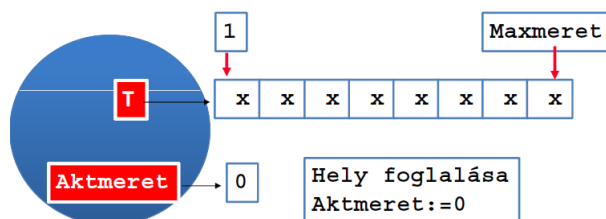
Használjunk egy tömböt és használjuk ki a “majdnem teljes” tulajdonságot.

- a k csomópont gyerekei a $2k$, $2k + 1$ -nél vannak
- a k szülője a $k/2$ -nél van
- ha $k > n$, akkor a csomópont nem létezik

Műveletek

Létrehozás

Empty: $\rightarrow$ K - az üres kupac létrehozása.



Üres-e a kupac?

Isempty: $K \rightarrow L$

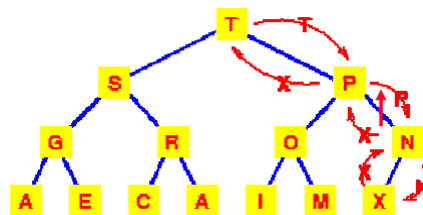
return (Aktmeret = 0)

Beszúrás !!

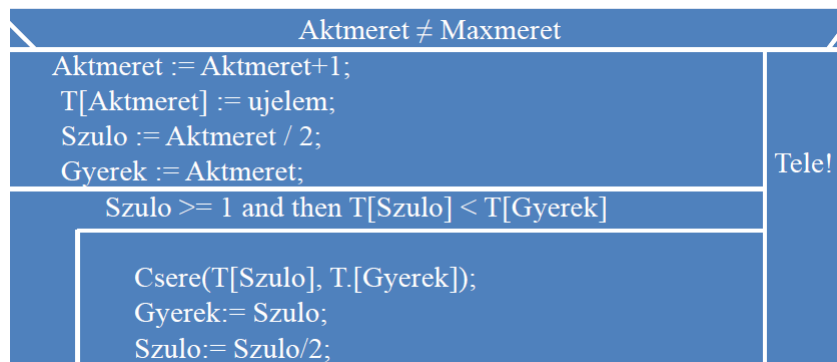
Insert: $K \times N \rightarrow K$ elem betétele a kupacba.

Menete: Adjunk egy elemet a kupachoz. Helyezzük a következő üres pozícióra a jobb szélén – Ez kell legyen a következő kitöltendő hely.

Utána vigyük felfelé, amíg nagyobb, mint a szülei.

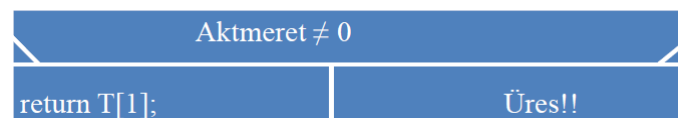


Struktogram: !!



Maximális elem lekérdezése

Max: $K \rightarrow E$

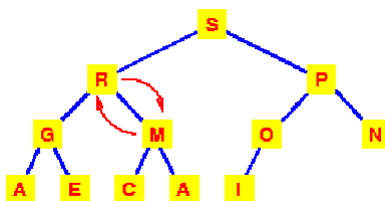


Maximális elem kivétele a kupachól

Delmax: $K \rightarrow K \times N$

Törlés menete. Törlés esetén mindig helyre kell állítani a heap tulajdonságot. A lépések:

- kiszedjük a gyökér elemet.
- a következő legnagyobb elemet felvisszük a gyökérbe.
- Ekkor hibás lehet a heap tulajdonság. Ilyenkor a gyökér és gyerekeit vizsgáljuk, ha az egyik gyerek nagyobb mint a gyökér, csere a gyökérrel, és ezt rekurzívan, ameddig lehet és kell



Struktogram.

Aktmeret $\neq 0$	
maxelem:=T[1]; T[1]:=T[Aktmeret]; Aktmeret:=Aktmeret-1; <u>Sülyeszt</u> ; return maxelem;	Üres!

A maximális elem értékét a *maxelem*-ben kapjuk.

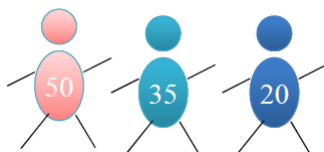
Sülyeszt: feltételezzük, hogy a kupacban két jó részfa van, de a $T[1]$ -t megfelelően le kell sülyeszteni

ai:=1; -- aktuális index	
(ai * 2 + 1) <= Aktmeret and then T[ai] < Max(T[ai * 2], T[ai * 2 + 1])	
T[ai*2+1] < T[ai*2]	
Csere(T[ai],T[ai*2]); ai:=ai*2;	Csere(T[ai],T[ai*2+1]); ai:=ai*2+1;
ai*2 = Aktmeret and then T[ai] < T[ai*2]	
Csere(T[ai],T[ai*2]);	

Elsőbbségi / prioritásos sor

A sorban lévő elemeknek valamifajta rendezése is van. Ezek a prioritások. Úgy kell rendezzük az elemeket, hogy a legnagyobb (legkisebb) prioritású elemet töröljük először.

Fogalma. "sürgősségi osztály"



Vannak tennivalók, melyiket kell először elvégezni? Pl. operációs rendszer, mely prioritásos feladatokat (job) dolgoz fel. Itt különböző további algoritmusok, amelyek a prioritást meghatározzák egy-egy folyamat (job) számára. Vagy: telekommunikációban a csomagok továbbításánál is használják.

ADT Axiomatikus leírás !!

E alaptípus feletti P elsőbbségi sor típus jellemzése:

Egyszerűsítés: csak prioritásokat teszünk bele (N).

Műveletek:

- `empty`: $\rightarrow P$ (az üres prior. sor konst.- létrehozás)
- `isempty`: $P \rightarrow L$ (üres a prior.sor?)
- `insert`: $P \times N \rightarrow P$ (elem betétele a prioritásos sorba)
- `delmax`: $P \rightarrow P \times N$ (maximális elem kivétele a pr. sorból)
- `max`: $P \rightarrow N$ (maximális elem lekérdezése)

Megszorítások: *delMax* és *max* értelmezési tartománya: $P \setminus \{\text{empty}\}$

Axiómák:

1. $\text{isempty}(\text{empty})$ vagy: $p = \text{empty} \rightarrow \text{isempty}(p)$
 2. $\text{isempty}(p) \rightarrow p = \text{empty}$
 3. $\neg \text{isempty}(\text{insert}(p, n))$
 4. $\text{insert}(\text{delmax}(p)) = p$
 5. $\text{max}(p) = \text{delmax}(p)_2$ (2: második komponens)
 6. $\text{delmax}(p)_1 \neq \text{empty} \rightarrow \text{max}(p) \geq \text{max}(\text{delmax}(p)_1)$
 7. $n \geq \text{max}(p) \rightarrow \text{delmax}(\text{insert}(p, n))_1 = p \wedge \text{max}(\text{insert}(p, n)) = n$
 8. $n < \text{max}(p) \rightarrow \text{max}(\text{insert}(p, n)) = \text{max}(p)$
 9. $\text{delmax}(\text{insert}(\text{empty}, n)) = (\text{empty}, n)$
 10. $\text{max}(\text{insert}(\text{empty}, n)) = n$
- (7. és 8.-nál feltettük, hogy nem üres a prioritásos sor)

ADS reprezentáció

1. rendezetlen tömbbel, a beérkezési idő szerint $\rightarrow$ max műveletigénye mindig egy *marker*, vagyis $\theta(n)$
2. rendezett tömbbel $\rightarrow$ *insert* műveletigénye:
 - a hely megkeresése $\rightarrow$ logker $\theta(\log_2 n)$
 - tőle jobbra léptetés: $\theta(n)$
 - összesen: $\theta(n)$
3. heap (kupac) adatszerkezettel – fentebb

ADS műveletek megvalósítása

Fentebb, a kupac leírásánál.